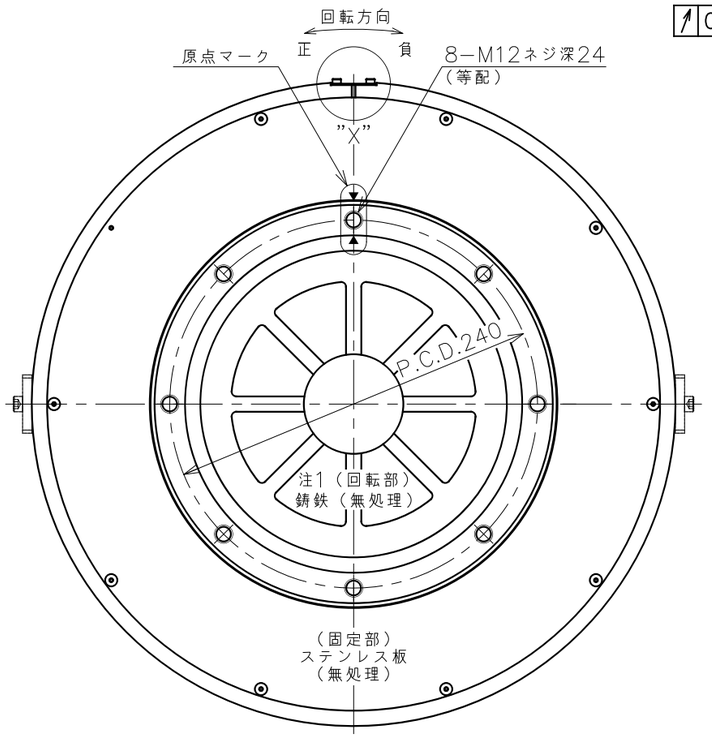
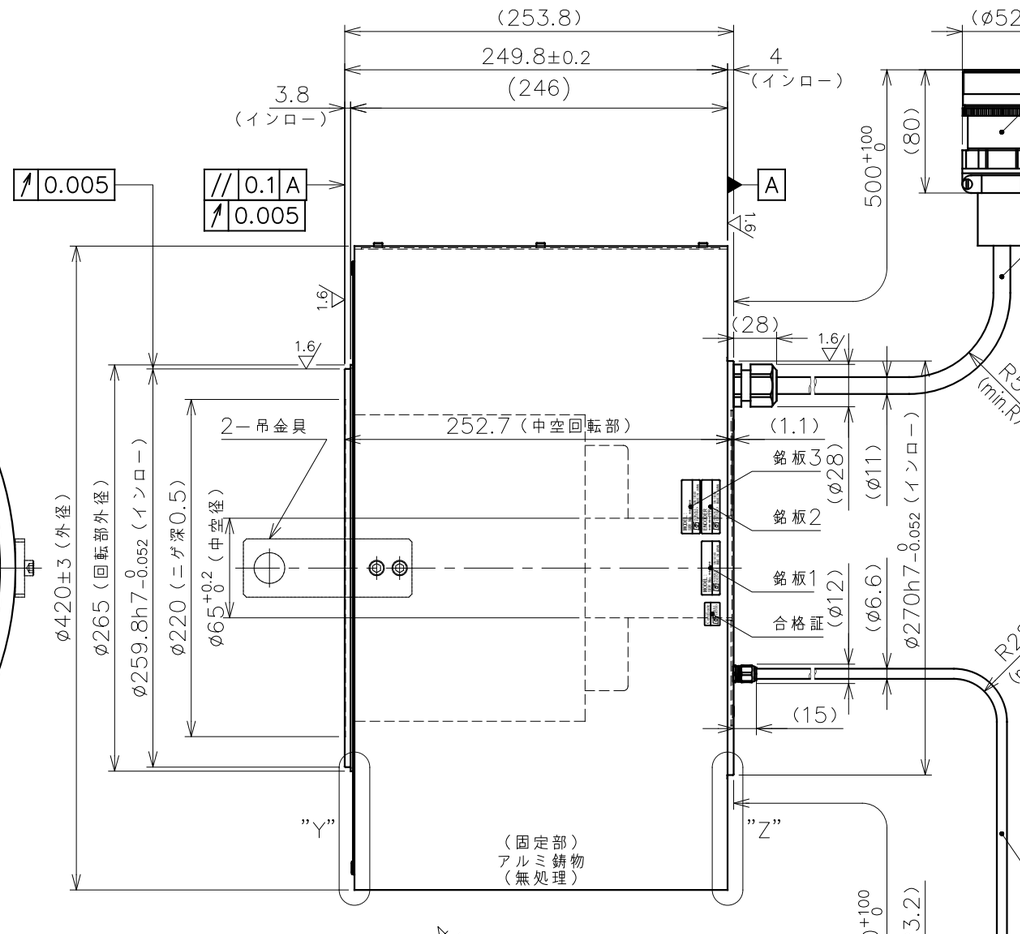
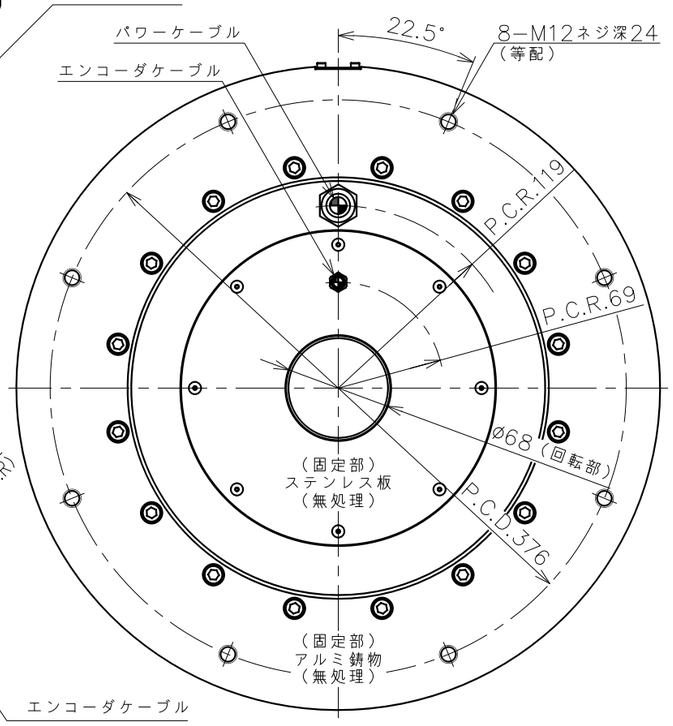




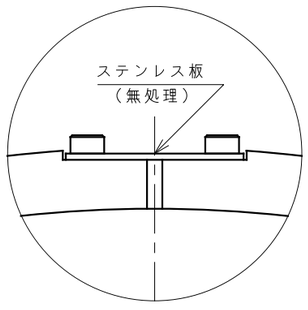


注：ケーブル配置は底面図を正とする。

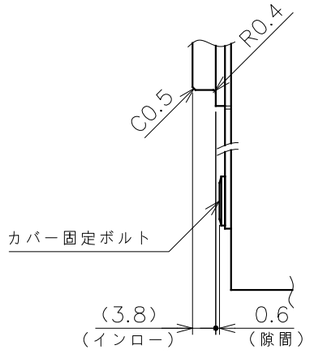
モ　ー　タ　仕　様

項　目	単位	値	
定格トルク	N·m	750	
最大トルク	N·m	1750	
定格電流	A	47	
定格回転数	rps	1.5	
定格出力	kW	7.068	
エンコーダタイプ	—	光学式1回転アブソリュート	
出力信号	—	シリアル通信	
インタポレーションユニット	—	モータに内蔵	
検出パルス	ppr	6,815,744	
電気的検出分解能	秒	0.191	
許容モーメント荷重	N·m	3000	◆
許容アキシャル荷重	kN	55	◆
ラジアル振れ（無負荷）	mm	0.005	
アキシャル振れ（無負荷）	mm	0.005	
平行度	mm	0.1	
絶対位置決め精度	秒	±50（0P：±10）	
繰返し位置決め精度（往復動作時）	秒	±1	
ロータ慣性モーメント	kg·m²	0.915	
質量	kg	140	
磁極検出方式	—	絶対位置検出	
使用電源	ACV	3相200V	
組合せドライバ（VCII）	kW	15	
定格の種類	—	連続（S1）	
取付方向	—	回転部水平上下向	☆
保護等級	IP	44	
使用環境温度	℃	0～40	
使用環境湿度（結露無）	%	85以下	
耐振動	G	1（3方向各2h）	
耐電圧		AC 1500V/1分間	
絶縁抵抗	Ω	100M以上	

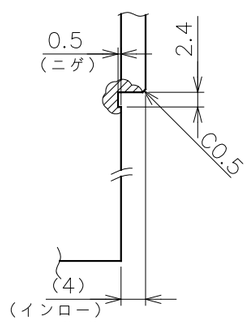
◆ 荷重によりベアリング寿命、振れ精度は異なります。 ☆ 水平方向以外につきましては、ご相談ください。



”X” 部 詳 細
（S＝1／1）

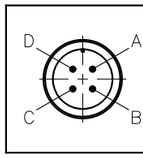


”Y” 部 詳 細
（S＝1／1）



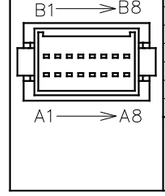
”Z” 部 詳 細
（S＝1／1）

銘板詳細	
図中表記	銘板名
銘板1	モータ銘板
銘板2	エンコーダ銘板
銘板3	エンコーダソフト銘板



バワーコネクタPIN配列		
PIN	信号	線色
A	U相	赤
B	V相	白
C	W相	黒
D	アース	緑

アダプタ：D/MS3101A32−17P（DDK）
クランプ：N/MS3057−20A（JAE）



エンコーダコネクタPIN配列				
PIN	信号	PIN	信号	
A1	+5V	A5	N.C.	
B1	GND	B5	N.C.	
A2	+5V	A6	メーカ専用	注3
B2	GND	B6	メーカ専用	注3
A3	SD1	A7	メーカ専用	注3
B3	SD1*	B7	メーカ専用	注3
A4	N.C.	A8	N.C.	
B4	N.C.	B8	FG	

ハウジング：J21DPM−16V−KY（JST）
コンタクト：SJ2M−002GF−M1.0N（JST）

注記
1.回転部は無表面処理につき防錆剤を塗布して納入します。モータ使用時は防錆剤を剥がして下さい。
2.許容アキシャル荷重及び、許容モーメント荷重仕様値は各々が単独で作用した場合の最大許容値です。
　アキシャル,ラジアル,モーメント荷重の複合荷重が作用する場合や寿命に関してはお問い合わせ下さい。
3.エンコーダ故障に繋がる為、エンコーダコネクタのメーカー専用ピン（A6～B7）に配線を行わないで下さい。
4.パワーコネクタのパネル導入出用抜き穴径はø75を目安とし施工して下さい。

変更 REV. MARK	記事 REV. NOTE	APPROVED DATE	CHECKED DATE	DESIGNED DATE
出図 ENTRY No.				

備考 NOTE File name／SE−73430A.dwg
承認 APPROVED　照査 CHECKED　設計 DESIGNED
出図番号 ENTRY No. R1−7120 3
製品番号 PRODUCT No. 248−0280
美装 FINISH 図示
材質 MATERIAL 図示
R度 SCALE 1／4
第三角法 third angle projection
機種名称 MODEL ┌DISCモータ DD400−250−LSP5（ABS） DD40−702L01CNN−P
図面名称 TITLE 外形図（ABS） 高精度
図面番号 DRAWING No. SE−73430 REV. A

NIKKI DENSO CKD日機電装株式会社

1 2 3 4 5 6 7 8
A B C D E F