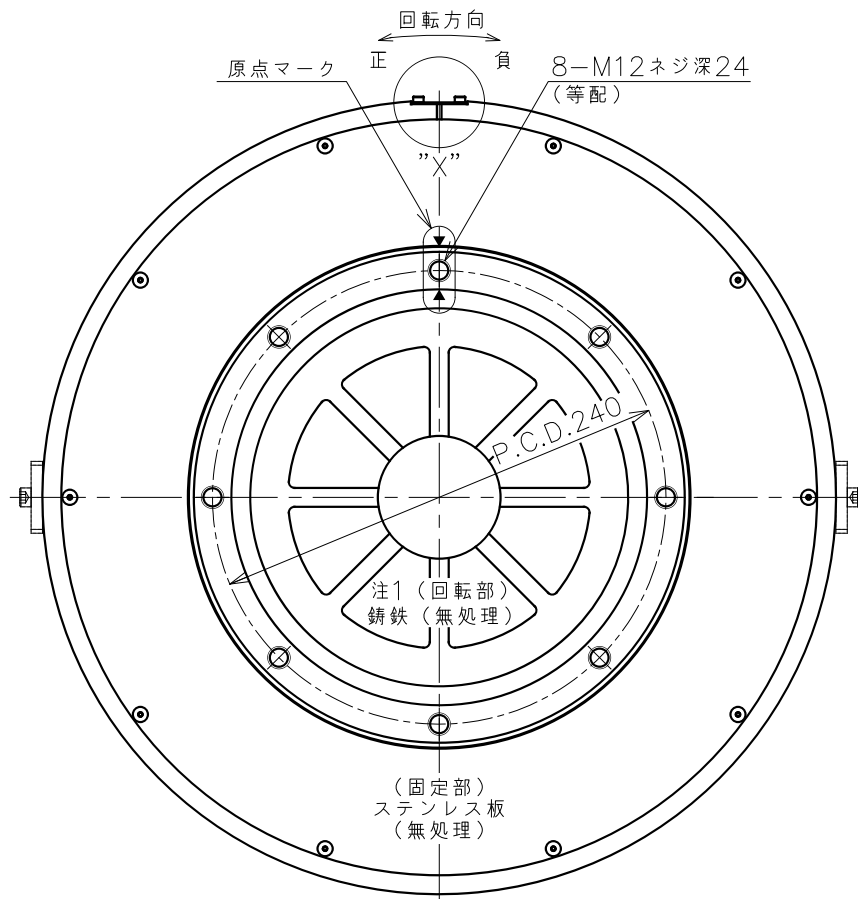
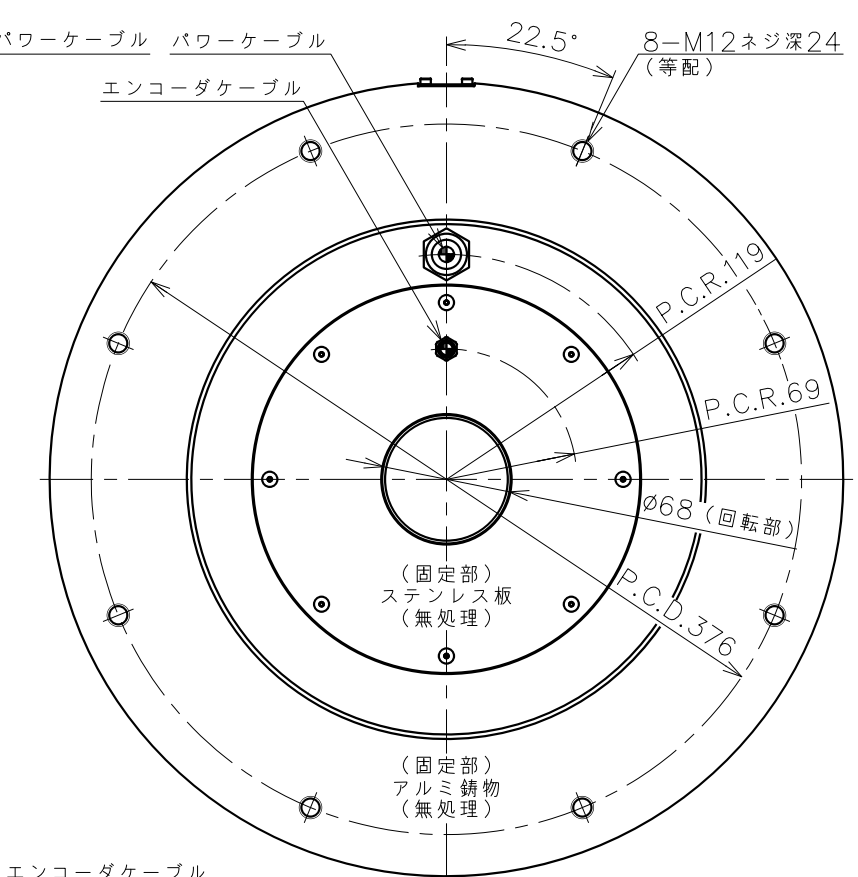
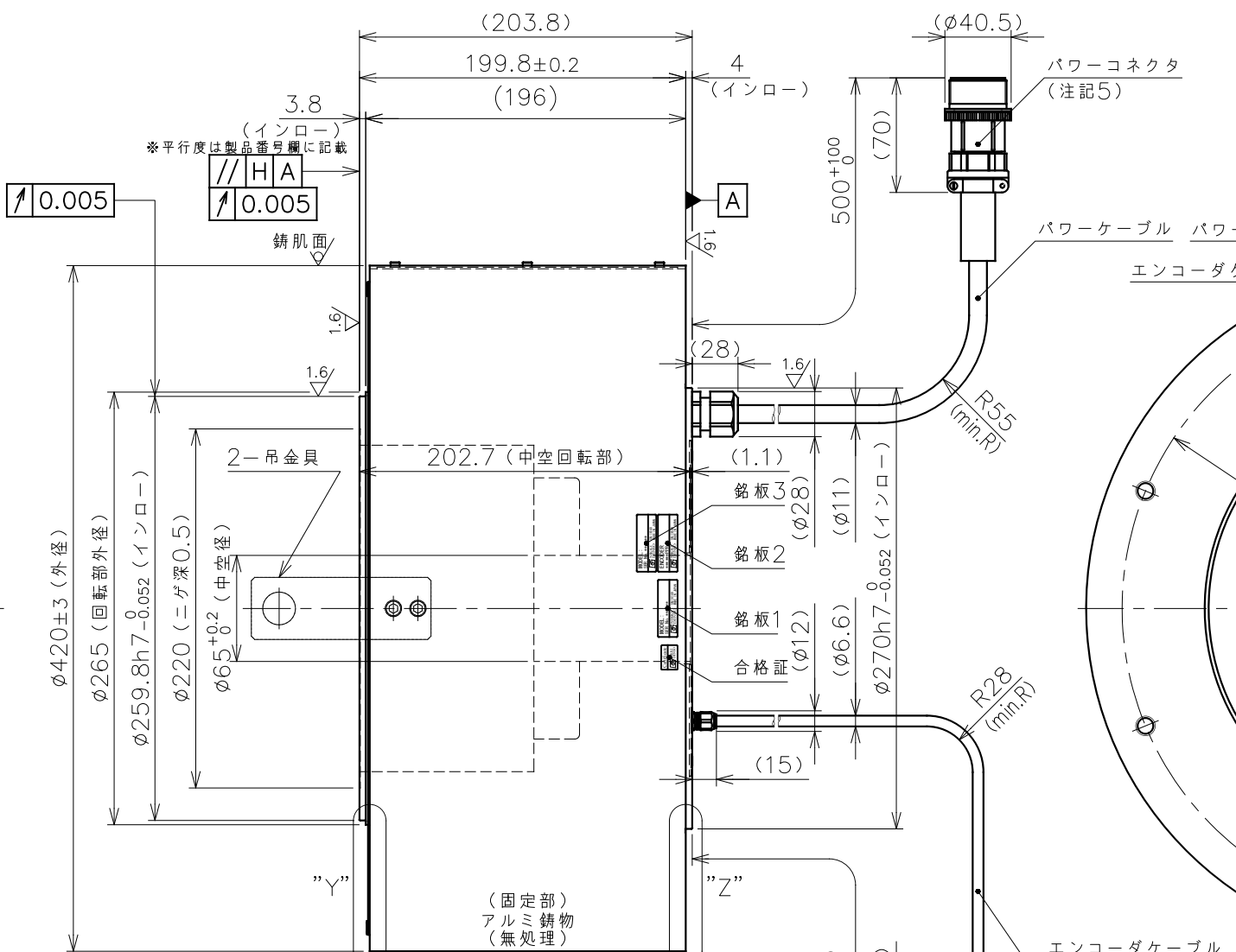
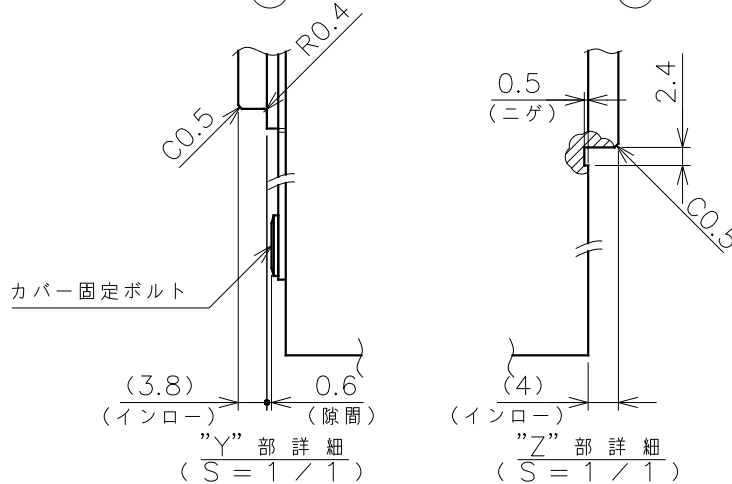
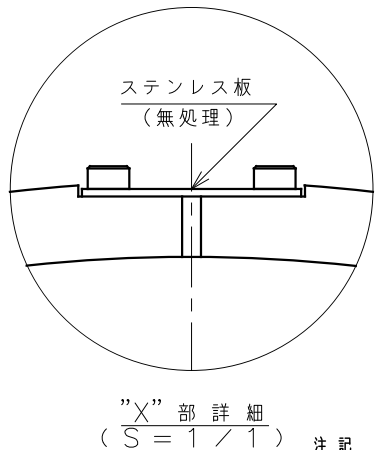


製品番号 (PRODUCT No.)	機種名称 型式 (MODEL)	平行度 H (mm)
248-026*	DD400-200-LSP5 (ABS) DD40-622L02CNN-P	0.1
248-3800	DD400-200-LSP5H (ABS) DD40-622L02CNN-PH	0.02



モータ仕様

項目	単位	値
定格トルク	N・m	500
最大トルク	N・m	1000 1250 (注記4)
定格電流	A	34
定格回転数	rps	2
定格出力	kW	6.283
エンコーダタイプ	-	光学式1回転アブソリュート
出力信号	-	シリアル通信
インタポレーションユニット	-	モータに内蔵
検出パルス	ppr	6,815,744
電氣的検出分解能	秒	0.191
許容モーメント荷重	N・m	2000
許容アキシャル荷重	kN	44
ラジアル振れ(無負荷)	mm	0.005
アキシャル振れ(無負荷)	mm	0.005
平行度	mm	図面上部に記載
絶対位置決め精度	秒	±50 (OP:±10)
繰り返し位置決め精度(往復動作時)	秒	±1
ロータ慣性モーメント	kg・m ²	0.648
質量	kg	109
磁極検出方式	-	絶対位置検出
使用電源	ACV	3相200V
組合せドライブ(VCII)	kW	7.5 11
定格の種類	-	連続 (S1)
取付方向	-	回転部水平上下向 ☆
保護等級	IP	44
使用環境温度	℃	0~40
使用環境湿度(結露無)	%	85以下
耐振動	G	1 (3方向各2h)
耐電圧		AC 1500V/1分間
絶縁抵抗	Ω	100M以上



注：ケーブル配置は底面図を正とする。

- 注記
1. 回転部は無表面処理につき防錆剤を塗布して納入します。モータ使用時は防錆剤を剥がして下さい。
 2. 許容アキシャル荷重及び、許容モーメント荷重仕様値は各々が単独で作用した場合の最大許容値です。アキシャル、ラジアル、モーメント荷重の複合荷重が作用する場合や寿命に関してはお問い合わせ下さい。
 3. エンコーダ故障に繋がる為、エンコーダコネクタのメーカー専用ピン (A6~B7) に配線を行わないで下さい。
 4. 最大トルク1250N・mでの動作は、11kWドライバとの組合せ使用時となります。
 5. パワーコネクタのパネル導入用抜き穴径は50を目安とし施工して下さい。
 6. モータ外周は錆肌(勾配有)です。
 7. 回転部インロー上面の平行度保証値はモータ回転部、固定部の原点を合わせた停止状態での値です。アキシャル振れは含みません。

図中表記	銘板名
銘板1	モータ銘板
銘板2	エンコーダ銘板
銘板3	エンコーダソフト銘板

PIN	信号	線色
A	U相	赤
B	V相	白
C	W相	黒
D	アース	緑

アダプタ: N/MS3101B22-22P (JAE)
クランプ: N/MS3057-12A (JAE)

PIN	信号	PIN	信号
A1	+5V	A5	N.C.
B1	GND	B5	N.C.
A2	+5V	A6	メーカー専用注3
B2	GND	B6	メーカー専用注3
A3	SD1	A7	メーカー専用注3
B3	SD1*	B7	メーカー専用注3
A4	N.C.	A8	N.C.
B4	N.C.	B8	FG

ハウジング: J21DPM-16V-KY (JST)
コンタクト: SJ2M-002GF-M1.0N (JST)

◆ 荷重によりベアリング寿命、振れ精度は異なります。☆ 水平方向以外につきましては、ご相談ください。

FILE NAME / s E - 73410B.dwg	出図番号 R.1-7,1,2,0,3	製品番号 図面上部に記載
承認 APPROVED 照査 CHECKED 設計 DESIGNED	美装 FINISH	機種名称 MODEL
		DISC 形式 DD400-200-LSP5 (H) (ABS) DD40-622L02CNN-P (H)
		図面名称 TITLE
		外形図 (ABS) 高精度、平行度
		図面番号 DRAWING No.
		S.E-73410B
変更 REV. MARK	記事 REV. NOTE	第三角法 third angle projection
図面番号 ENTRY No.	DATE DATE DATE	NIKKI DENSOKI 日機電装株式会社